

Informatik II - SS 2014

(Algorithmen & Datenstrukturen)

Vorlesung 15 (1.7.2014)

Graphtraversierung & Anwendungen



**UNI
FREIBURG**

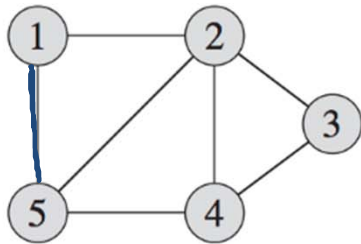
Fabian Kuhn

Algorithmen und Komplexität

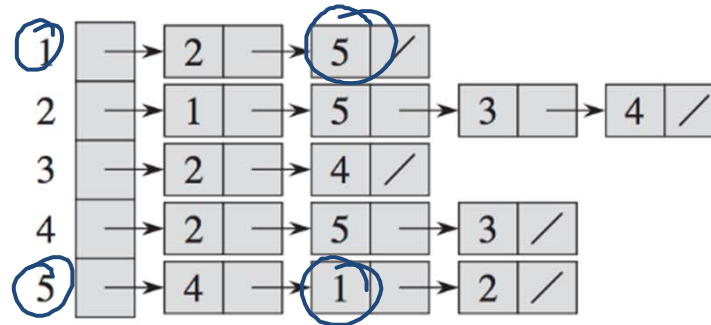
Beispiele

Beispiele aus [CLRS]:

ungerichteter Graph



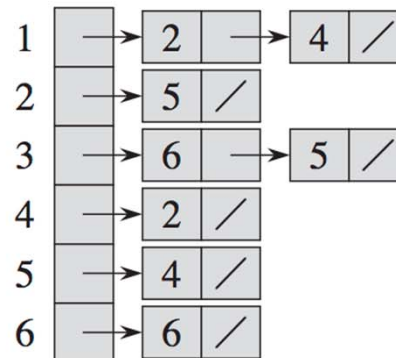
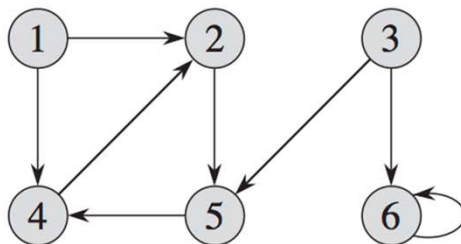
Adjazenzlisten



Adjazenzmatrix

	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0

gerichteter



	1	2	3	4	5	6
1	0	1	0	1	0	0
2	0	0	0	0	1	0
3	0	0	0	0	1	1
4	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	1	0	0
6	0	0	0	0	0	1

Breitensuche von allgemeinen Graphen

Unterschiede Binärbaum $T \Leftrightarrow$ allg. Graph G

BFS-Traversierung

- Graph G kann Zyklen haben
- In T haben wir eine Wurzel und kennen von jedem Knoten die Richtung zur Wurzel
 - etwas allgemeiner bezeichnen wir solche Bäume auch als gewurzelte Bäume

Breitensuche in Graph G (Start bei Knoten $s \in V$)

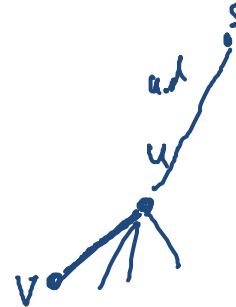
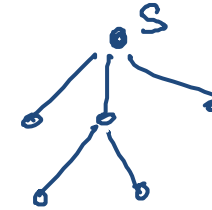
- Zyklen: markiere Knoten, welche man schon gesehen hat
- Markiere Knoten s , hänge s in die Queue
- Wie bisher, nehme immer den ersten Knoten u aus der Queue:
 - **besuche Knoten u**
 - Gehe durch die Nachbarn v von u
 - Falls v nicht markiert, markiere v und hänge v in Queue
 - Falls v markiert ist, muss nichts getan werden

BFS Baum: Pseudocode

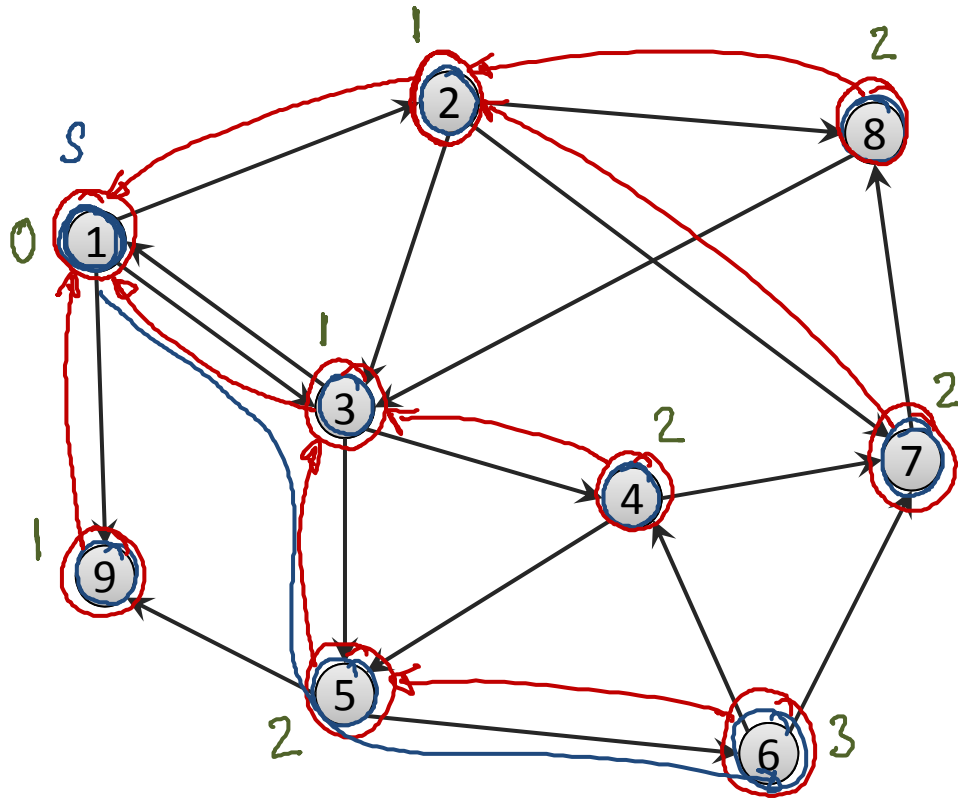
- Wir merken uns zusätzlich die Distanz zu s im Baum

BFS-Tree:

```
Q = new Queue();  
for all u in V: u.marked = false; u.d = ∞  
S root.marked = true;  
S root.parent = NULL;  
S root.d = 0  
Q.enqueue(root root)  
↓  
while not Q.empty() do  
    u = Q.dequeue()  
    visit(u)  
    for v in u.neighbors do  
        if not v.marked then  
            v.marked = true;  
            v.parent = u;  
            v.d = u.d + 1;  
            Q.enqueue(v)
```



Breitensuche Beispiel

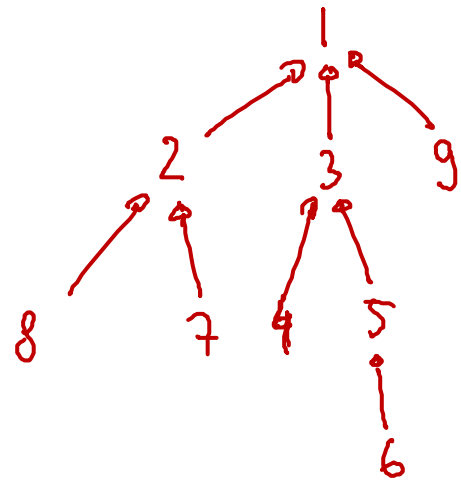


Queue Q:

~~1~~, ~~2~~, ~~3~~, ~~4~~, ~~5~~, ~~6~~, ~~7~~, ~~8~~, ~~9~~

BFS-Reihenfolge:

1, 2, 3, 9, 7, 8, 4, 5, 6



BFS-Baum

Laufzeit: $O(m+n)$
 ↑ #Kanten ↑ #Knoten

In der Folge benennen wir die Knoten folgendermaßen

- weiße Knoten: Knoten, welche der Alg. noch nicht gesehen hat
- graue Knoten: markierte Knoten
 - Knoten werden grau, wenn sie in die Warteschlange eingefügt werden
 - Knoten sind grau, solange sie in der Warteschlange sind
- schwarze Knoten: besuchte Knoten
 - Knoten werden schwarz, wenn sie aus der Warteschlange genommen werden

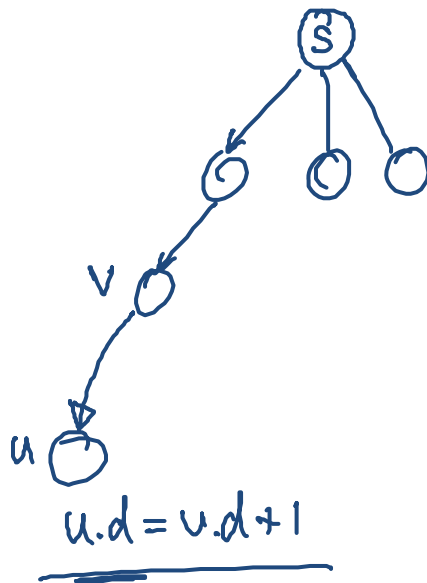
Die Laufzeit der BFS-Traversierung ist $O(n + m)$.

Analyse Breitensuche

Im BFS-Baum eines ungewichteten Graphen ist die Distanz von jedem Knoten u zur Wurzel s gleich $d_G(s, u)$.

- Baumdistanz zur Wurzel: $d_T(s, u) = u.d$
- Wir müssen also zeigen, dass $u.d = d_G(s, u)$
- Wir zeigen zuerst, dass $u.d \geq d_G(s, u)$

$u.d = \infty$



Analyse Breitensuche

Lemma: Annahme: Während BFS-Traversal ist Zustand der Queue

$$Q = \langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle \quad (v_1: \text{head}, v_r: \text{tail})$$

Dann gilt $v_r \cdot d \leq v_1 \cdot d + 1$ und $v_i \cdot d \leq v_{i+1} \cdot d$ (für $i = 1, \dots, r - 1$)

Beweis:

Per Induktion über die Warteschlangenoperationen

dequeue-Operation:

~~$$v_1, v_2, \dots, v_r$$~~

$$v_1 \cdot d \leq v_2 \cdot d \leq v_r \cdot d$$

$$\underline{v_r \cdot d} \leq \underline{v_1 \cdot d + 1} \leq \underline{v_2 \cdot d + 1}$$

enqueue-Operation:

$$(u) \quad v_1, v_2, \dots, v_r, \underline{v}$$



$$u \cdot d \leq v_1 \cdot d$$

$$\underline{v \cdot d = u \cdot d + 1} \leq v_1 \cdot d + 1$$

Algor.

$$\underline{v_r \cdot d} \leq \underline{u \cdot d + 1}$$

$$\underline{v \cdot d}$$

Insbesondere: Falls v_i vor v_j in Q eingefügt wird, dann $v_i \cdot d \leq v_j \cdot d$

Analyse Breitensuche

Im BFS-Baum eines ungewichteten Graphen ist die Distanz von jedem Knoten u zur Wurzel s gleich $d_G(s, u)$.

Tiefensuche in allgemeinen Graphen

Grundidee Tiefensuche in G (Start bei Knoten $s \in V$)

- **Markiere Knoten v** (am Anfang ist $v = s$)
- Besuche die Nachbarn von v der Reihe nach rekursiv
- Nachdem alle Nachbarn besucht sind, **besuche s**
- **rekursiv:** Beim Besuchen der Nachbarn werden deren Nachbarn besucht, und dabei deren Nachbarn, etc.
- **Zyklen in G :** Besuche jeweils nur Knoten, welche noch nicht markiert sind
- entspricht der Postorder-Traversierung in Bäumen
- Fall man gleich beim Markieren den Knoten besucht, entspricht es der Preorder-Traversierung

Tiefensuche: Pseudocode

DFS-Traversal:

for all u in V : $u.color = white$;

DFS-visit($root$, NULL)

(S)

pparent

DFS-visit(u , p):

$u.color = gray$; markieren

$t_{u,s}$

$u.parent = p$;

for all v in $u.neighbors$ do

if $v.color = white$

DFS-visit(v , u)

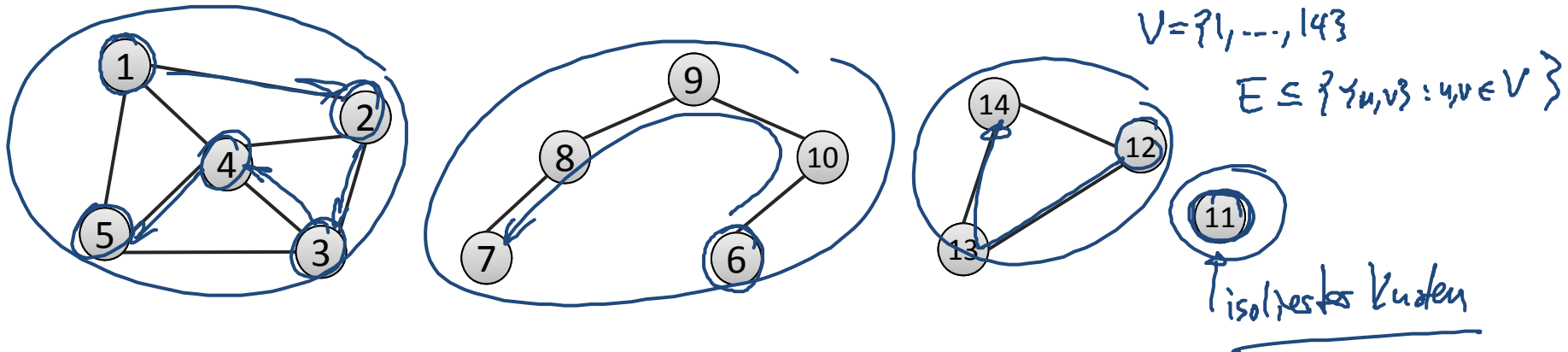
visit node u ;

$u.color = black$;

$t_{u,f}$

Zusammenhangskomponenten

- Die Zusammenhangskomponenten (oder einfach Komponenten) eines Graphen sind seine zusammenhängenden Teile.



Ziel: Finde alle Komponenten eines Graphen.

```
for u in V do  
  if not u.marked then  
    start new component  
    explore with DFS/BFS starting at u
```

- Die Zusammenhangskomponenten eines Graphen können in $O(n + m)$ Zeit identifiziert werden. (mit Hilfe von DFS oder BFS)

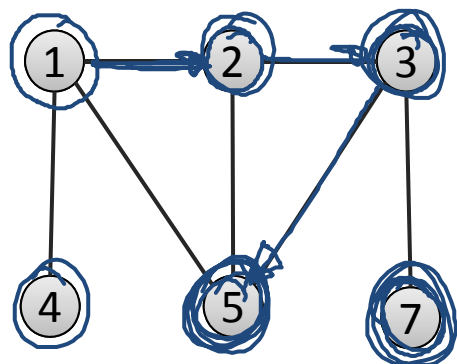
DFS- “Klammer”-Theorem

Wir definieren für jeden Knoten v die folgenden zwei Zeitpunkte

- $t_{v,s}$: Zeitpunkt, wenn v in der DFS-Suche grau gefärbt wird
- $t_{v,f}$: Zeitpunkt, wenn v in der DFS-Suche schwarz gefärbt wird

Theorem: Im DFS-Baum ist ein Knoten v genau dann im Teilbaum eines Knoten u , falls das Intervall $[t_{v,s}, t_{v,f}]$ vollständig im Intervall $[t_{u,s}, t_{u,f}]$ enthalten ist.

Beispiel:



$t_{1,s}, t_{2,s}, t_{3,s}, t_{5,s}, t_{5,f}, t_{7,s}, t_{7,f}, t_{3,f}, t_{2,f}, t_{4,s}, t_{4,f}, t_{1,f}$

DFS- "Klammer"-Theorem

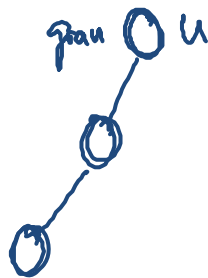
Theorem: Im DFS-Baum ist ein Knoten v genau dann im Teilbaum eines Knoten u , falls das Intervall $[t_{v,s}, t_{v,f}]$ vollständig im Intervall $[t_{u,s}, t_{u,f}]$ enthalten ist.

- Insbesondere sind zwei Intervalle entweder disjunkt, oder das eine ist komplett im anderen enthalten.

Beweis:

$$t_{u,s} < t_{v,s}$$

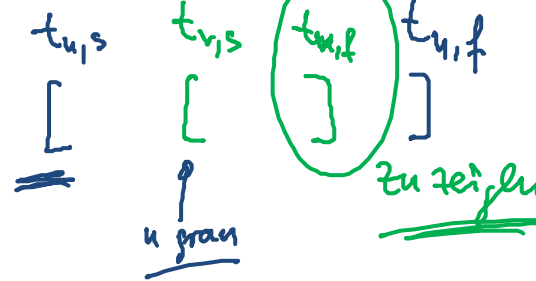
Fall 1: $t_{v,s} < t_{u,f}$



grau Knoten

Pfad von der Wurzel des DFS-Baums

Knoten, für welche die rek. noch nicht abgeschlossen ist



$$t_{v,f} < t_{u,f}$$

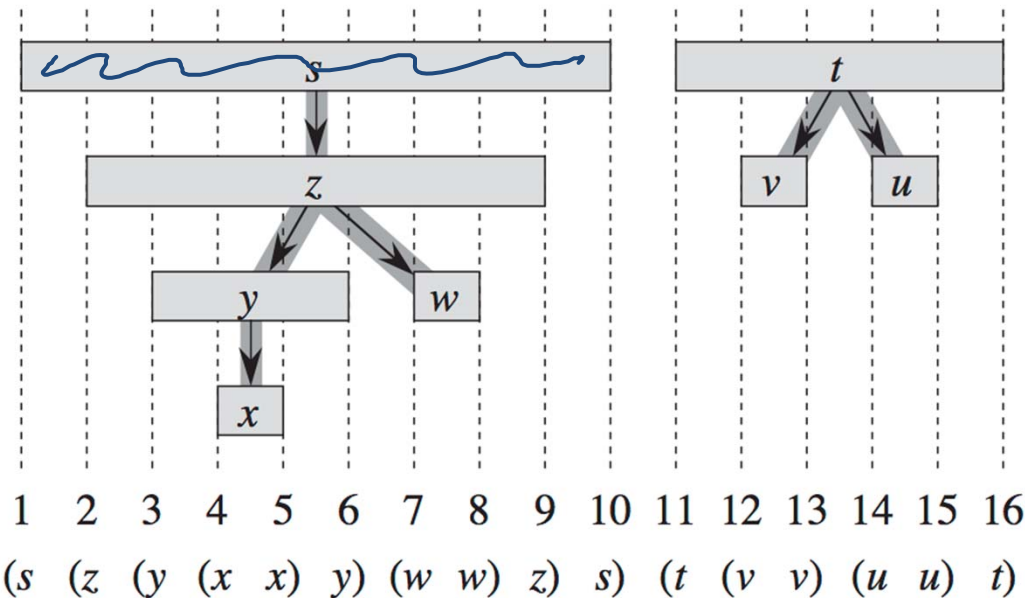
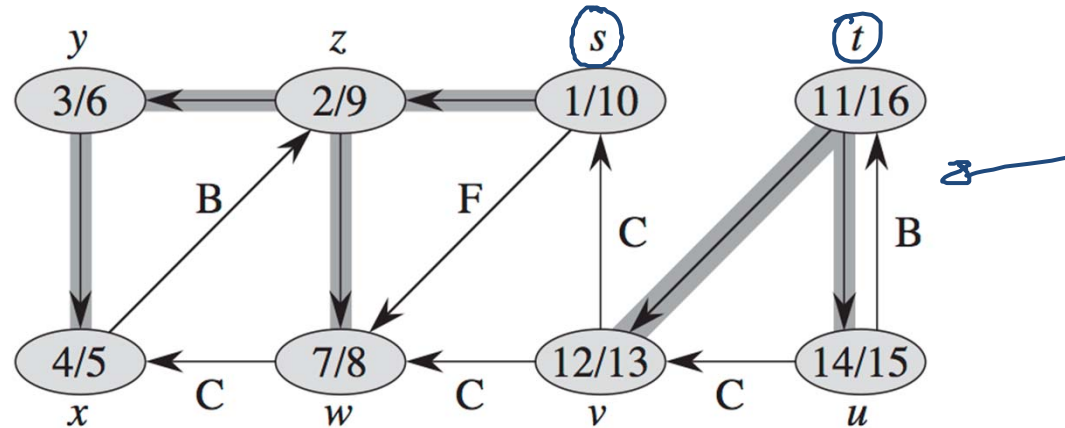


Fall 2: $t_{v,s} > t_{u,f}$



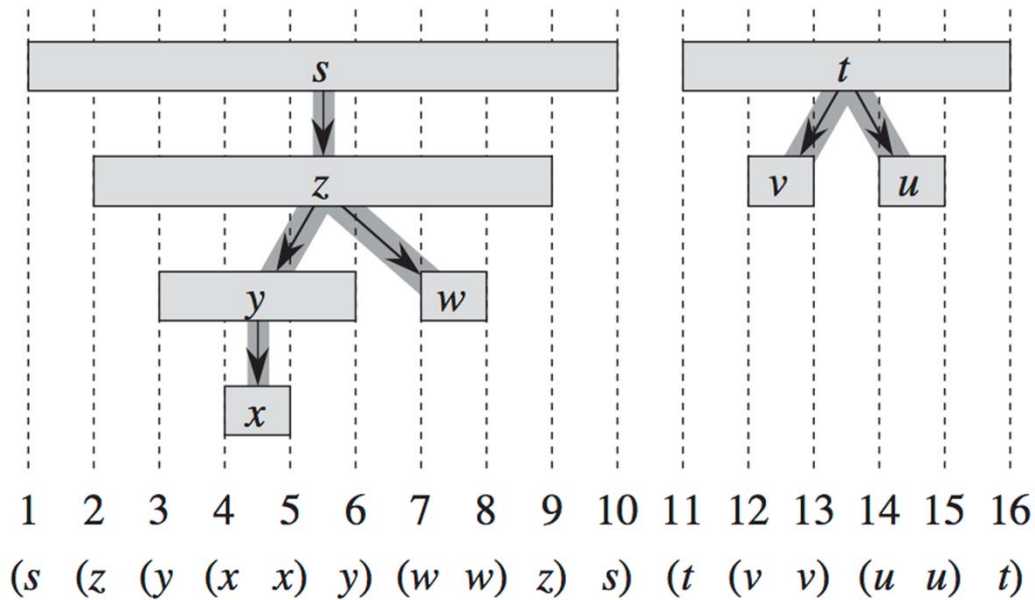
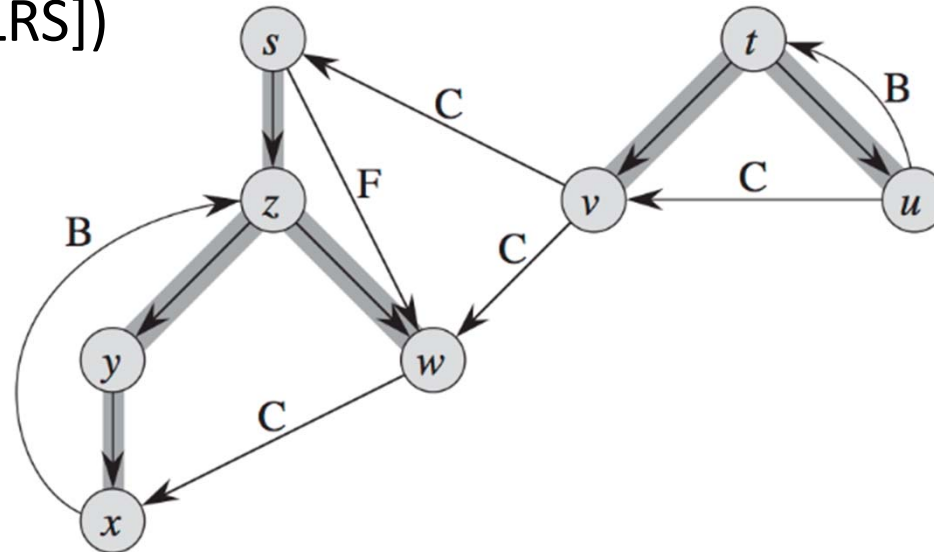
DFS- "Klammer"-Theorem

Beispiel (aus [CLRS])



DFS- “Klammer”-Theorem

Beispiel (aus [CLRS])



DFS- “Klammer”-Theorem

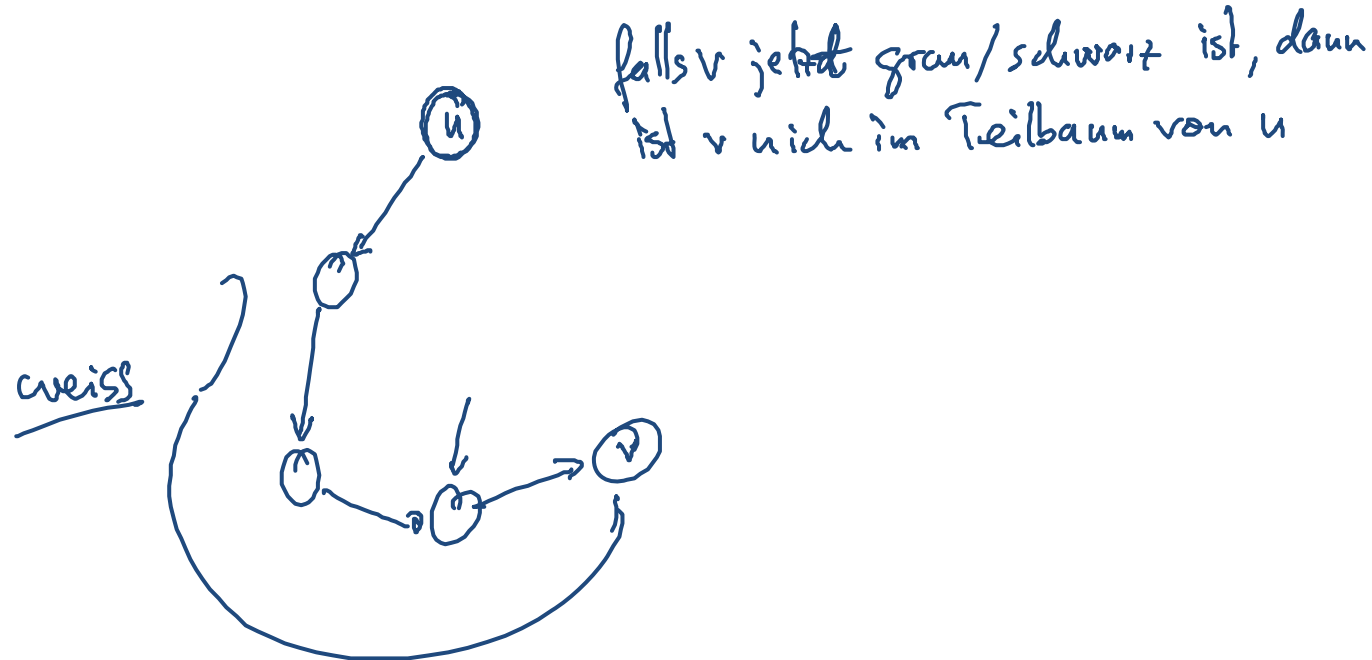
Theorem: Im DFS-Baum ist ein Knoten v genau dann im Teilbaum eines Knoten u , falls das Intervall $[t_{v,s}, t_{v,f}]$ vollständig im Intervall $[t_{u,s}, t_{u,f}]$ enthalten ist.

Implikationen

- Zwei Intervalle sind entweder disjunkt, oder das eine ist komplett im anderen enthalten.
- Ein weisser Knoten v , welcher in der rekursiven Suche von u entdeckt wird, wird schwarz, bevor die Rekursion zu u zurückkehrt.
- Wieso “Klammer”-Theorem:
Wenn man bei jedem $t_{v,1}$ eine öffnende Klammer und bei jedem $t_{v,2}$ eine schließende Klammer hinschreibt, bekommt man ein Klammersausdruck, welcher korrekt geschachtelt ist.

Weiße Pfade

Theorem: In einem DFS-Baum ist ein Knoten v genau dann im Teilbaum eines Knoten u , falls unmittelbar vor dem Markieren von u , ein komplett weißer Pfad von u nach v besteht.



Klassifizierung der Kanten (bei DFS-Suche)

Baumkanten:

- (u, v) ist eine Baumkante, falls v von u aus entdeckt wird

Rückwärtskanten:

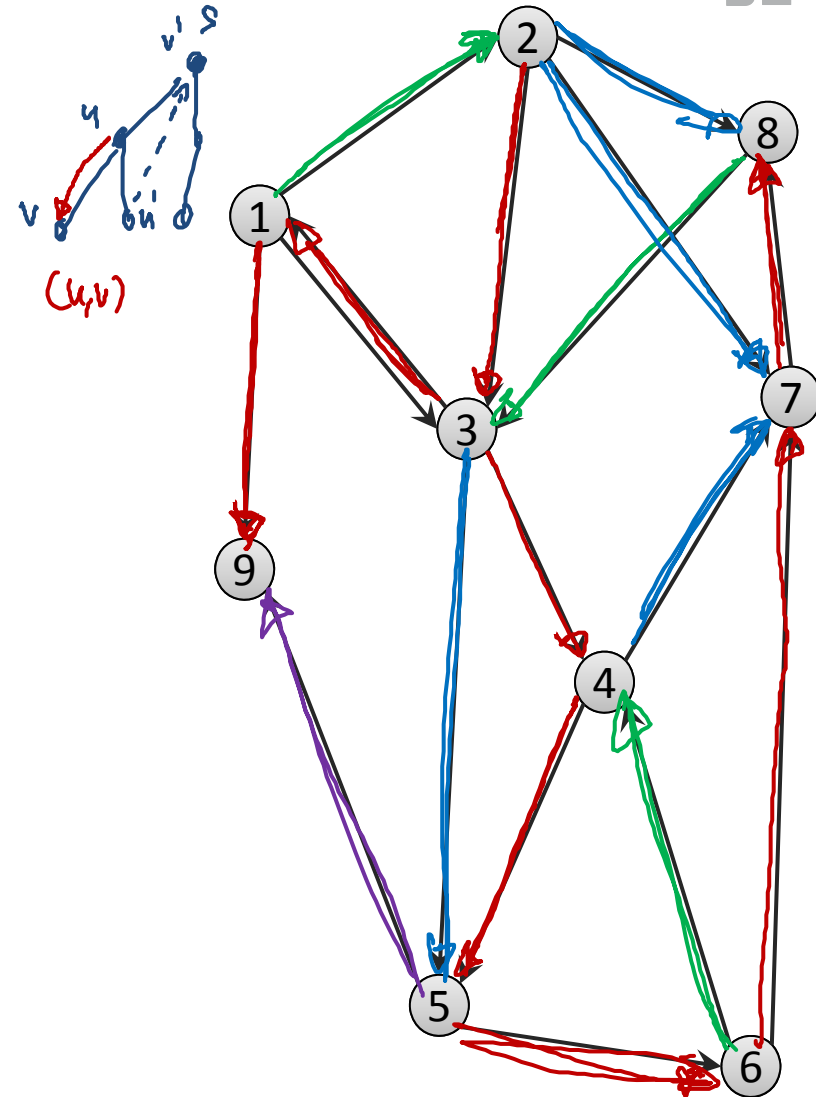
- (u, v) ist eine Rückwärtskante, falls v eine Vorgängerknoten von u ist

Vorwärtskanten:

- (u, v) ist eine Vorwärtskante, falls v ein Nachfolgerknoten von u ist

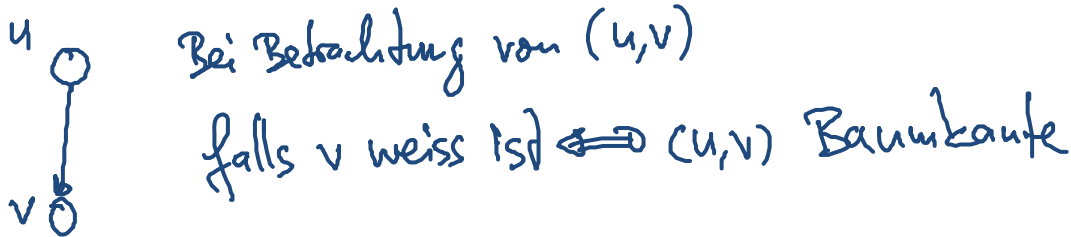
Queranten:

- Alle übrigen Kanten

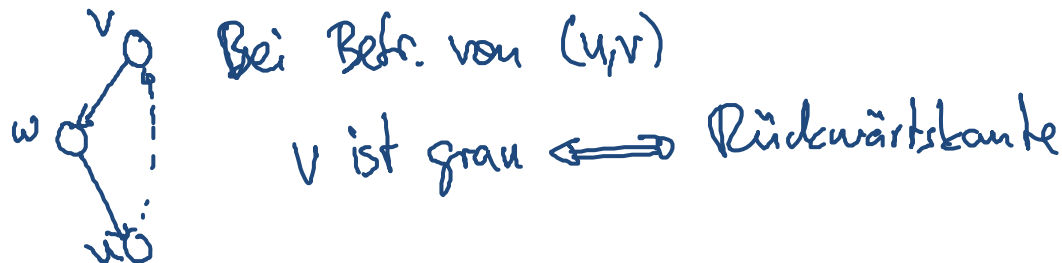


Klassifizierung der Kanten (bei DFS-Suche)

Baumkante (u, v) :



Rückwärtskante (u, v) :



Vorwärtskante (u, v) :

Bei Betr. von (u, v)

v schwarz

Vorwärtsk.: $t_{u,s} < t_{v,s}$

Querkante (u, v) :

Querkante: $t_{u,s} > t_{v,s}$

DFS – Ungerichtete Graphen

Theorem: Bei einer DFS-Suche in ungerichteten Graphen ist jede Kante entweder eine Baumkante oder eine Rückwärtskante.