



# Algorithmtheorie

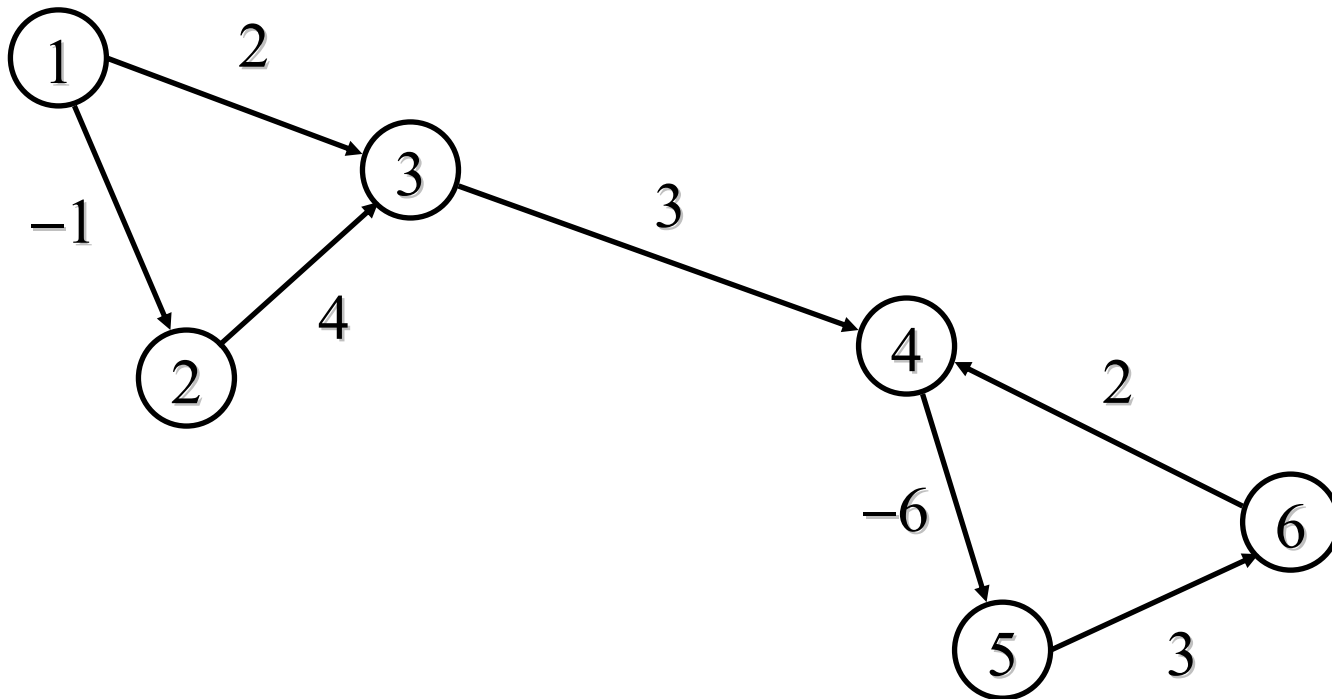
## 11 - Kürzeste (billigste) Wege

Prof. Dr. S. Albers

# 1. Kürzeste (billigste) Wege

Gerichteter Graph  $G = (V, E)$

Kostenfunktion  $c: E \rightarrow \mathbb{R}$



# Entfernung zwischen zwei Knoten

---

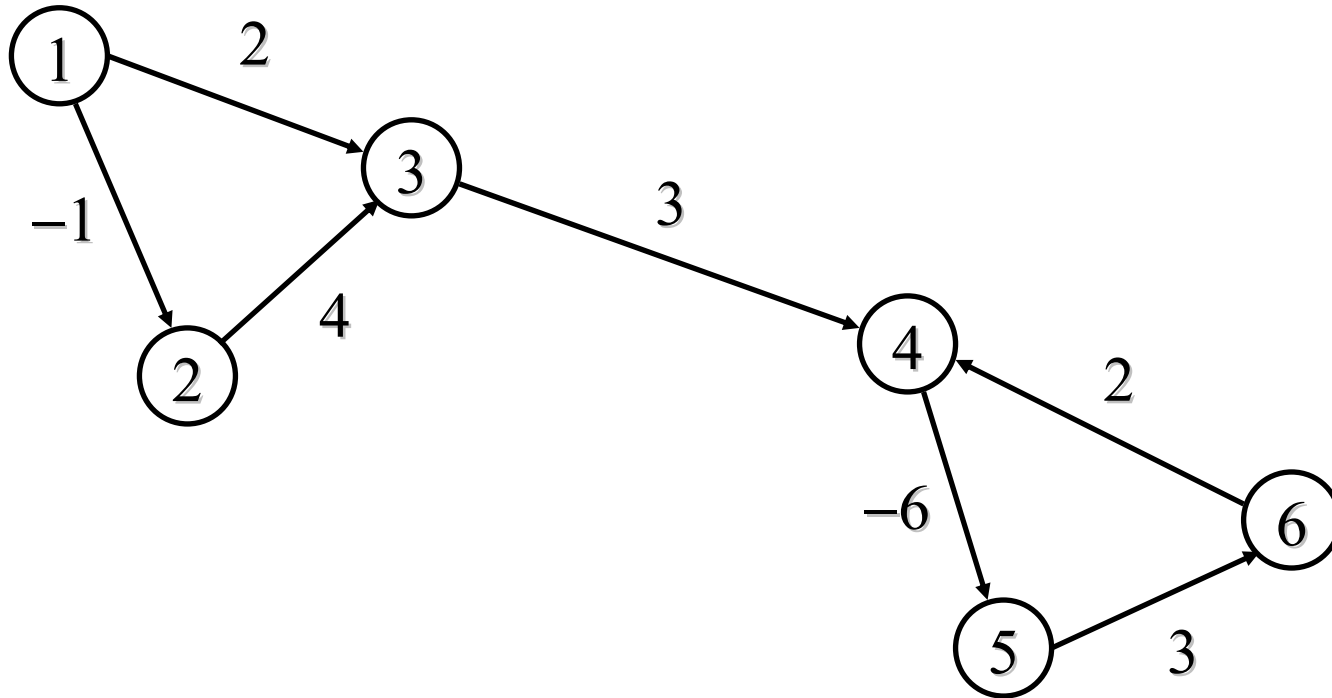
Kosten eines Wegs  $P = v_0, v_1, \dots, v_l$  von  $v$  nach  $w$

$$c(P) = \sum_{i=0}^{l-1} c(v_i, v_{i+1})$$

Entfernung von  $v$  nach  $w$  (nicht immer definiert)

$$\text{dist}(v, w) = \inf \{ c(P) \mid P \text{ ist Weg von } v \text{ nach } w \}$$

# Beispiel



$$\text{dist}(1,2) =$$

$$\text{dist}(1,3) =$$

$$\text{dist}(3,1) =$$

$$\text{dist}(3,4) =$$

## 2. Kürzeste Wege von einem Knoten $s$

(Single Source Shortest Paths)

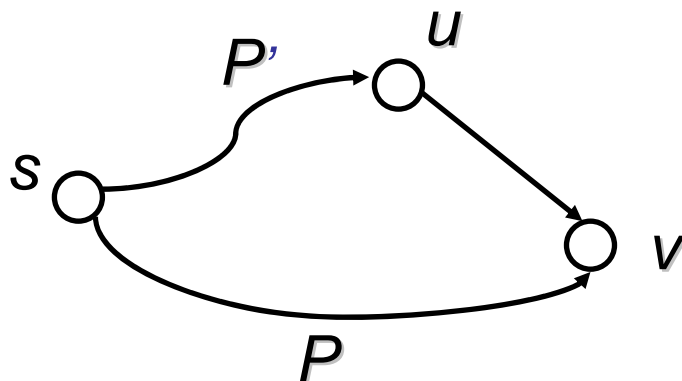
**Eingabe:** Netzwerk  $G = (V, E, c)$   $c: E \rightarrow R$       Knoten  $s$

**Ausgabe:**  $dist(s, v)$       für alle  $v \in V$

**Beobachtung:**  $dist$ -Funktion erfüllt eine **Dreiecksungleichung**

Sei  $(u, v) \in E$  eine beliebige Kante

$$dist(s, v) \leq dist(s, u) + c(u, v)$$



$P$  = kürzester Weg von  $s$  nach  $v$

$P'$  = kürzester Weg von  $s$  nach  $u$

# Greedy-Ansatz für einen Algorithmus

---

1. Überschätze die *dist*-Funktion

$$\text{dist}(s, v) = \begin{cases} 0 & \text{falls } v = s \\ \infty & \text{falls } v \neq s \end{cases}$$

2. Solange eine Kante  $e = (u, v)$  existiert mit

$$\text{dist}(s, v) > \text{dist}(s, u) + c(u, v)$$

setze  $\text{dist}(s, v) \leftarrow \text{dist}(s, u) + c(u, v)$

# Grundalgorithmus

---

1.  $\text{DIST}[s] \leftarrow 0;$
2. **for all**  $v \in V \setminus \{s\}$  **do**  $\text{DIST}[v] \leftarrow \infty$  **endfor**;
3. **while**  $\exists e = (u, v) \in E$  mit  $\text{DIST}[v] > \text{DIST}[u] + c(u, v)$  **do**
4.       Wähle eine solche Kante  $e = (u, v);$
5.        $\text{DIST}[v] \leftarrow \text{DIST}[u] + c(u, v);$
6. **endwhile**;

Fragen:

1. Wie testet man in Zeile 3, ob eine Dreiecksungleichung verletzt ist?
2. Welche Kante wählt man in Zeile 4?

Speichere eine **Menge  $U$**  aller Knoten, aus denen Kanten ausgehen könnten, die eine **Dreiecksungleichung verletzen**.

- Initialisierung  $U = \{s\}$
- Ein Knoten  $v$  wird in  $U$  aufgenommen, wenn  $\text{DIST}[v]$  vermindert wird.

1. Test, ob Dreiecksungleichung verletzt:  $U \neq \emptyset$  ?
2. Wähle einen **Knoten aus  $U$**  aus und stelle für die **ausgehenden Kanten** die Dreiecksungleichung her.



# Verfeinerter Algorithmus

1.  $\text{DIST}[s] \leftarrow 0;$
2. **for all**  $v \in V \setminus \{s\}$  **do**  $\text{DIST}[v] \leftarrow \infty$  **endfor**;
3.  $U \leftarrow \{s\};$
4. **while**  $U \neq \emptyset$  **do**
5.     Wähle und streiche einen Knoten  $u \in U;$
6.     **for all**  $e = (u, v) \in E$  **do**
7.         **if**  $\text{DIST}[v] > \text{DIST}[u] + c(u, v)$  **then**
8.              $\text{DIST}[v] \leftarrow \text{DIST}[u] + c(u, v);$
9.              $U \leftarrow U \cup \{v\};$
10.         **endif**;
11.     **endfor**;
12. **endwhile**;

# Invariante für die DIST-Werte

---

**Lemma 1:** Für alle Knoten  $v \in V$  gilt stets  $\text{DIST}[v] \geq \text{dist}(s, v)$ .

**Beweis:** (durch Widerspruch)

Sei  $v$  der erste Knoten, für den sich bei d. Relaxierung einer Kante  $(u, v)$   $\text{DIST}[v] < \text{dist}(s, v)$  ergibt.

Dann gilt:

$$\text{DIST}[u] + c(u, v) = \text{DIST}[v] < \text{dist}(s, v) \leq \text{dist}(s, u) + c(u, v)$$

# Wichtige Eigenschaften

---

## Lemma 2:

- a) Falls  $v \notin U$ , dann gilt für alle  $(v, w) \in E$ :  $\text{DIST}[w] \leq \text{DIST}[v] + c(v, w)$
  
- b) Sei  $s=v_0, v_1, \dots, v_l=v$  ein kürzester Weg von  $s$  nach  $v$ .  
Falls  $\text{DIST}[v] > \text{dist}(s, v)$ , dann gibt es ein  $v_i, 0 \leq i \leq l-1$ , mit  $v_i \in U$  und  $\text{DIST}[v_i] = \text{dist}(s, v_i)$ .
  
- c) Falls  $G$  keine negativen Zyklen hat und  $\text{DIST}[v] > \text{dist}(s, v)$  für ein  $v \in V$ , dann gibt es ein  $u \in U$  und  $\text{DIST}[u] = \text{dist}(s, u)$ .
  
- d) Wählt man in Zeile 5 immer ein  $u \in U$  mit  $\text{DIST}[u] = \text{dist}(s, u)$ , dann wird die while-Schleife für jeden Knoten nur einmal ausgeführt.

# Effiziente Implementierungen

---

Wie findet man in Zeile 5 immer einen Knoten  $u \in U$  mit  $\text{DIST}[u] = \text{dist}(s, u)$ ?

Im Allgemeinen ist dies nicht bekannt, jedoch für wichtige Spezialfälle.

- Nicht-negative Netzwerke (keine negativen Kantengewichte)

[Algorithmus von Dijkstra](#)

- Netzwerke ohne negative Zyklen

[Bellman-Ford-Algorithmus](#)

- Azyklische Netzwerke

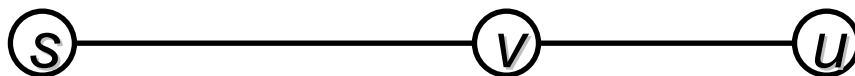
## 3. Nicht-negative Netzwerke

5'. Wähle und streiche einen Knoten  $u \in U$  mit  $\text{DIST}[u]$  minimal.

**Lemma 3:** Mit 5' gilt  $\text{DIST}[u] = \text{dist}(s, u)$ .

**Beweis:** Wegen Lemma 2b) gibt es auf dem kürzesten Weg von  $s$  nach  $u$  einen Knoten  $v \in U$  mit  $\text{DIST}[v] = \text{dist}(s, v)$ .

$$\text{DIST}[u] \leq \text{DIST}[v] = \text{dist}(s, v) \leq \text{dist}(s, u)$$



# U als Prioritätswarteschlange

Elemente der Form  $(key, inf)$  sind  $(DIST[v], v)$ .

**Empty(Q):** Ist Q leer?

**Insert(Q, key, inf):** Fügt  $(key, inf)$  in Q ein.

**DeleteMin(Q):** Entfernt das Element mit kleinstem Schlüssel und liefert es zurück.

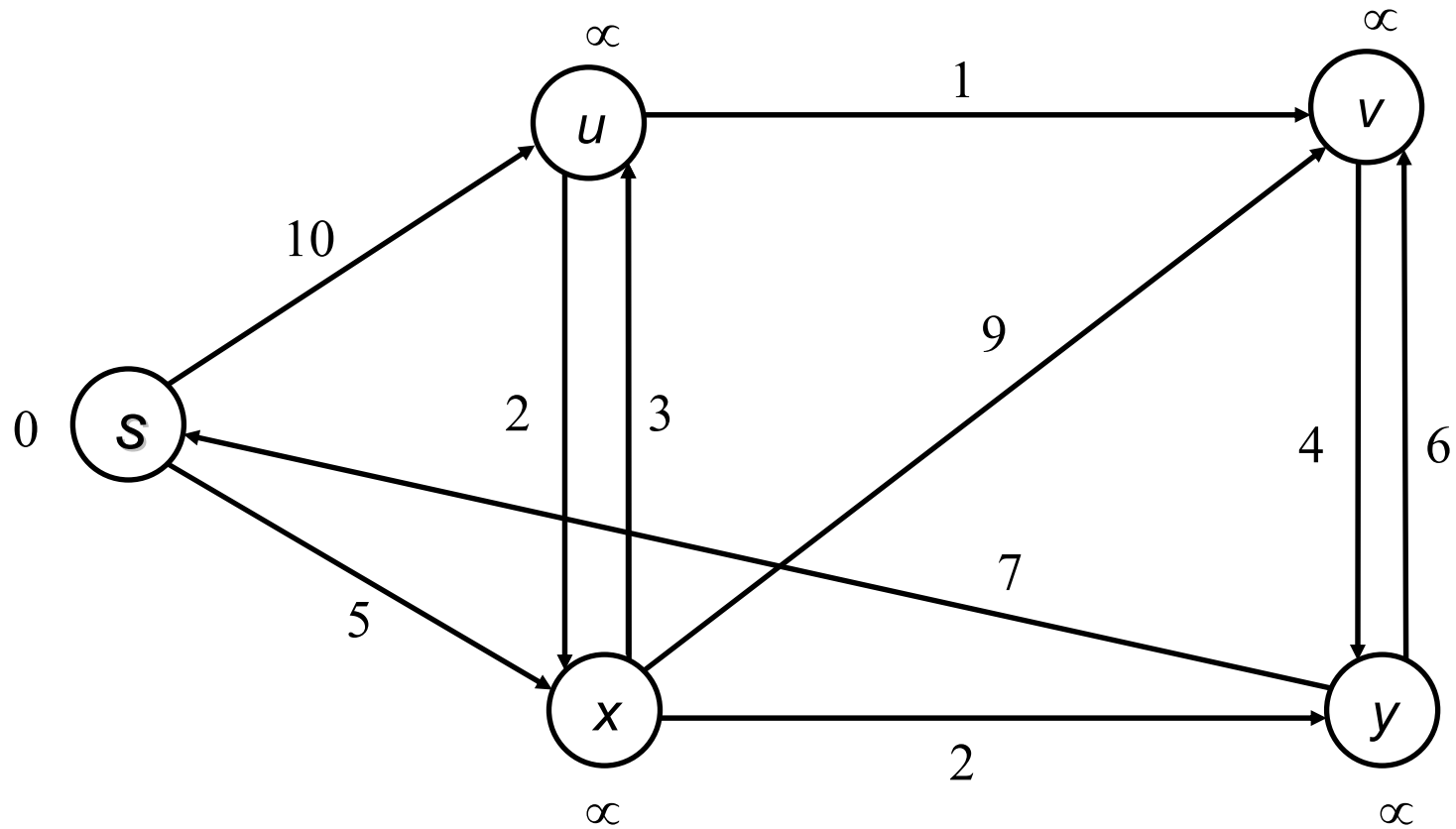
**DecreaseKey(Q, element, j):** Vermindert den Schlüssel von *element* auf *j*, sofern *j* kleiner als der alte Schlüssel ist.

# Algorithmus von Dijkstra

---

1.  $\text{DIST}[s] \leftarrow 0$ ;  $\text{Insert}(U, 0, s)$ ;
2. **for all**  $v \in V \setminus \{s\}$  **do**  $\text{DIST}[v] \leftarrow \infty$ ;  $\text{Insert}(U, \infty, v)$ ; **endfor**;
3. **while**  $\neg \text{Empty}(U)$  **do**
4.      $(d, u) \leftarrow \text{DeleteMin}(U)$ ;
5.     **for all**  $e = (u, v) \in E$  **do**
6.         **if**  $\text{DIST}[v] > \text{DIST}[u] + c(u, v)$  **then**
7.              $\text{DIST}[v] \leftarrow \text{DIST}[u] + c(u, v)$ ;
8.              $\text{DecreaseKey}(U, v, \text{DIST}[v])$ ;
9.         **endif**;
10.     **endfor**;
11. **endwhile**;

# Beispiel





# Laufzeit

$$O( n ( T_{\text{Insert}} + T_{\text{Empty}} + T_{\text{DeleteMin}} ) + m T_{\text{DecreaseKey}} + m + n )$$

## Fibonacci-Heaps:

$$T_{\text{Insert}} : O(1)$$

$$T_{\text{DeleteMin}} : O(\log n) \text{ amortisiert}$$

$$T_{\text{DecreaseKey}} : O(1) \text{ amortisiert}$$

$$O( n \log n + m )$$

## 4. Netzwerke ohne negative Zyklen

---

Organisiere  $U$  als Schlange.

**Lemma 4:** Jeder Knoten  $v$  wird maximal  $n$ -mal an  $U$  angehängt.

**Beweis:** Wird  $v$  zum  $i$ -ten Mal an  $U$  angehängt, wenn  $\text{DIST}[v] > \text{dist}(s, v)$  gilt, so existiert wegen Lemma 2c) ein  $u_i \in U$  mit  $\text{DIST}[u_i] = \text{dist}(s, u_i)$

Knoten  $u_i$  wird vor  $v$  aus  $U$  entfernt und nie wieder angehängt.

Die Knoten  $u_1, u_2, u_3, \dots$  sind paarweise verschieden.

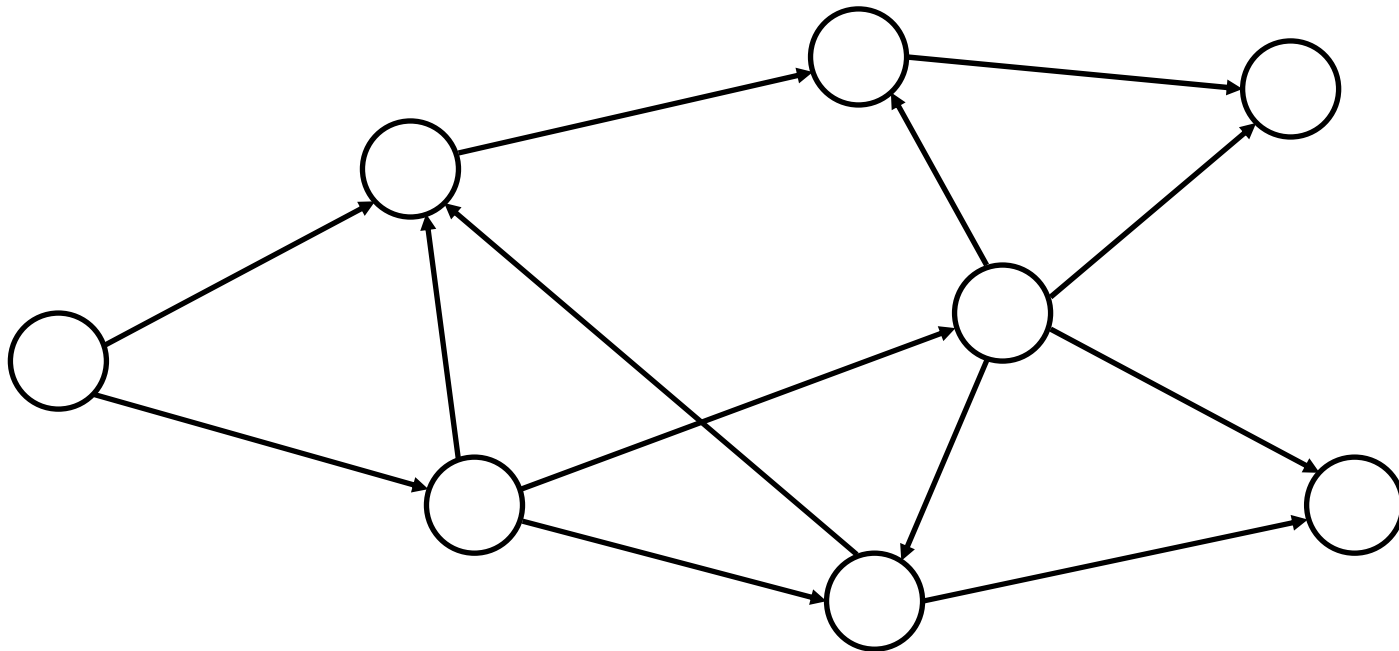
# Bellman-Ford-Algorithmus

1.  $\text{DIST}[s] \leftarrow 0$ ;  $Z[s] \leftarrow 0$ ;
2. **for all**  $v \in V \setminus \{s\}$  **do**  $\text{DIST}[v] \leftarrow \infty$ ;  $Z[v] \leftarrow 0$ ; **endfor**;
3.  $U \leftarrow \{s\}$ ;
4. **while**  $U \neq \emptyset$  **do**
5.     Wähle und streiche Knoten  $u$  am Kopf von  $U$ ;  $Z[u] \leftarrow Z[u]+1$ ;
6.     **if**  $Z[u] > n$  **then** return „negativer Zyklus“;
7.     **for all**  $e = (u,v) \in E$  **do**
8.         **if**  $\text{DIST}[v] > \text{DIST}[u] + c(u,v)$  **then**
9.              $\text{DIST}[v] \leftarrow \text{DIST}[u] + c(u,v)$ ;
10.              $U \leftarrow U \cup \{v\}$ ;
11.     **endif**;
12.     **endfor**;
13. **endwhile**;

# 5. Azyklische Netzwerke

Topologisches Sortieren:  $\text{num}: V \rightarrow \{1, \dots, n\}$

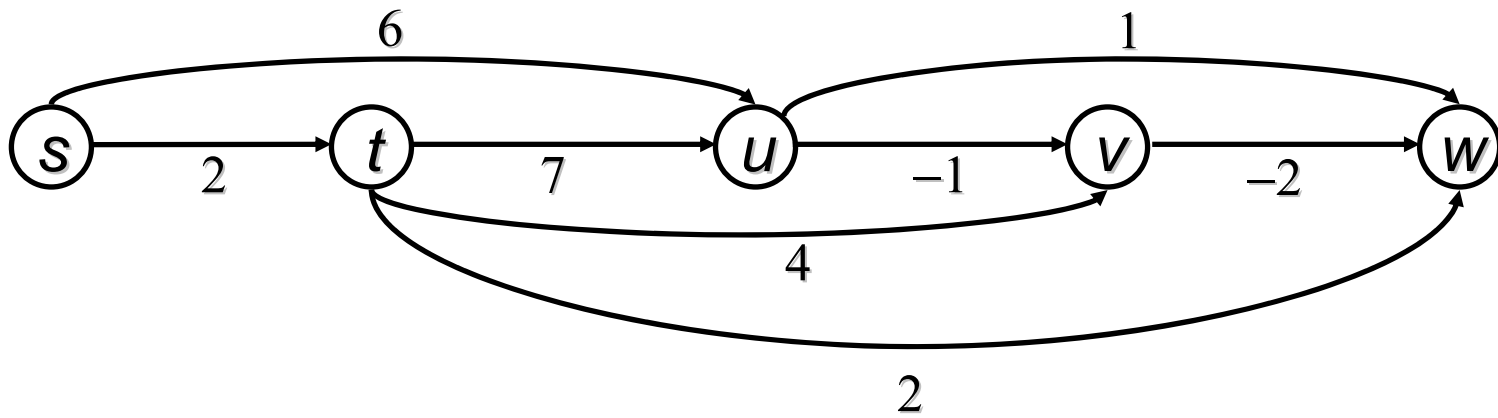
Für  $(u, v) \in E$  gilt  $\text{num}(u) < \text{num}(v)$



# Algorithmus für azyklische Graphen

1. Sortiere  $G = (V, E, c)$  topologisch;
2.  $\text{DIST}[s] \leftarrow 0$ ;
3. **for all**  $v \in V \setminus \{s\}$  **do**  $\text{DIST}[v] \leftarrow \infty$ ; **endfor**;
4.  $U \leftarrow \{v \mid v \in V \text{ mit } \text{num}(v) < n\}$ ;
5. **while**  $U \neq \emptyset$  **do**
6.     Wähle und streiche Knoten  $u \in U$  mit kleinstem num-Wert ;
7.     **for all**  $e = (u, v) \in E$  **do**
8.         **if**  $\text{DIST}[v] > \text{DIST}[u] + c(u, v)$  **then**
9.              $\text{DIST}[v] \leftarrow \text{DIST}[u] + c(u, v)$ ;
10.         **endif**;
11.     **endfor**;
12. **endwhile**;

# Beispiel



# Korrektheit

**Lemma 5:** Wenn der  $i$ -te Knoten  $u_i$  aus  $U$  entfernt wird, gilt

$$\text{DIST}[u_i] = \text{dist}(s, u_i).$$

**Beweis:** Induktion nach  $i$ .

$i = 1$ : ok

$i > 1$ : Sei  $s = v_1, v_2, \dots, v_l, v_{l+1} = u_i$  kürzester Weg von  $s$  nach  $u_i$ .

$v_l$  wird vor  $u_i$  aus  $U$  entfernt. Nach I.V. gilt  $\text{DIST}[v_l] = \text{dist}(s, v_l)$ .

Wenn  $(v_l, u_i)$  relaxiert ist, gilt:

$$\text{DIST}[u_i] \leq \text{DIST}[v_l] + c(v_l, u_i) = \text{dist}(s, v_l) + c(v_l, u_i) = \text{dist}(s, u_i)$$